

DAFTAR PUSTAKA

- Ahmad, U. 2005. *Pengolahan Citra Digital dan Teknik Pemrogramannya*. Yogyakarta : Graha Ilmu.
- Ahmad, U. 2009. *10 Langkah Membuat Program Pengolahan Citra Menggunakan Visual C#*. Yogyakarta : Graha Ilmu.
- Ahmad, U. Desrial, Subrata, I. D. M. 2010. *Pengembangan Algoritma Pengolahan Citra untuk Menghindari Rintangan pada Traktor Tanpa Awak*. PROSIDING Seminar Nasional Perteta 2010, Revitalisasi Mekanisasi Pertanian dalam Mendukung Ketahanan Pangan dan Energi”, Purwokerto, 10 Juli 2010.
- Alonso, Marcelo and Edward J. Finn. 1980. University Physics Volume II: *Fields and Waves*. Massachussets: Addison-Wesley Publishing Company, Inc. P: 442, 494, 718.
- Blackmore BS, Fountas S, Vougioukas S, Tang L, Sorensen, CG, dan Jorgensen R. 2004b. *Decomposition of Agricultural Taksinto Robotic Behaviours, The CIGR*. J AE Scientific Researchs and Development In Press.
- Blackmore, BS, Stout B, Wang M., and Runov B. 2005. *Robotic Agriculture – the Future of Agricultural Mechanization 5th European Convergence on Precision Agriculture*. J Stafford, V. the Neherlands, Wageningen Academic Publishers. Pp. 621 – 628.
- Cahyono, Budi. 2013. *Penggunaan Software Matrix Laboratory (Matlab) dalam Pembelajaran Aljabar Linear*. Jurnal Phenomenon, Vol 1, No 1. Semarang: IAIN Walisongo
- Desiani, A dan Arhami, M. 2005. *Konsep Kecerdasan Buatan*. Yogyakarta: Penerbit ANDI.
- Gornick, Larry. 2005. *Kartun Fisika* Jakarta : KPG. Hal : 149-156-, 117-122
- GuruPendidikan.com. (2019, 1 November). Gelombang Elektromagnetik: Pengertian, Sifat, Macam, Rumus Beserta Contoh Soal Lengkap. Diakses pada Maret 2020, dari <https://www.gurupendidikan.co.id/gelombang-elektromagnetik/>

- Kadir, A., & Susanto, A. (2017). *Teori dan Aplikasi Pengolahan Citra*. Yogyakarta.
- Madsen, T. E. and Jakobsen, H. L. 2001. *Mobile Robot for Wedding*, Unpublished MSc. [Thesis] Danish Technical University.
- Muslihun. 2018. *Smart book fisika*. Jakarta : PT. Grasindo.
- M.R. Strakowski, B. B Kosmowski, R. Kowalik, and P. Wierzba. (2016). *An Ultrasonik Obstacle Detector Based on Phase Beamforming Principles*. IEEE Sensor J., vol. 6, no. 1, pp. 179-186.
- Perez LG, Alegre MCG, Riberio A, Guinea. 2008. *An Agent of Behaviour Architecture for Unmanned Control of a Farming Vehicle*. Computers and electronics in Agriculture Elsevier Science B.V. 60: 39-48.
- Putri, I. 2013. *Pengembangan Program Pengolahan Citra Real-Time untuk Deteksi Rintangan pada Traktor Tanpa Awak*. [Thesis]. Bogor : Fakultas Teknologi Pertanian-Institut Pertanian Bogor.
- Ricardo, Ignatius. 2014. *Pengenalan Tanda Tangan Melalui Pengolahan Citra Digital dan Jaringan Saraf Tiruan Radial Basis Function*. Surabaya : Universitas Pelita Harapan.
- Rudiati Evi Masithoh, Budi Rahardjo, Agus Hardjoko. 2011. *Analisis Citra untuk Mengamati Perubahan Kenampakan Visual Bawang Merah (*Allium Ascalonicum*, L.) karena Pengeringan*. Agritech 28: 113-119.
- Saksono, M. 2011. *Deteksi Rintangan Menggunakan Kamera CCD (Charge Coupled Device) untuk Aplikasi Pada Traktor Tanpa Awak*. [Skripsi]. Bogor : Fakultas Teknologi Pertanian-Institut Pertanian Bogor.
- Schellberg, J. 2008. *Precision Agriculture on Grassland: Applications, perspectives and constraints*. J European Journal of Agronomy 29: 59-71.
- Shibusawa, S. 1996. Phytotechnology – An introduction to the concepts and topic of a new project. <http://phytech.ishikawa-c.ac.jp/WhatIs.html> (Diakses tanggal 30 Maret 2020 Pukul 17.00)
- SKOOG, D. A. and D. M. WEST 1971. *Principles of Instrumental Analysis*. New York : Holt, Rinehart and Winston.

Wilson JN. 2000. *Guidance of Agriculture Vehicles-a Historical Perspective*. Elsevier. *J Computer and Electronics in Agriculture*. 25 : 3-9

Yu XL, Liu JY, Chen BW.2009. *Autonomous Navigation for Unmanned Aerial Vehicles Based on Chaotic Bionics Theory*. *J of Bionic Engineering*. 6: 270-279

Zheng, L., Zhang, P., Tan, J., & Li, F. (2019). The Obstacle Detection Method of UAV Based on 2D Lidar. *IEEE Access*, 7, 163437-163448.

