

BAB V

KESIMPULAN

5.1 KESIMPULAN

Berdasarkan penelitian beserta pengujian yang telah dilakukan dari tuags akhir ini maka hasil yang di dapat disimpulkan adalah :

1. Raspberry Pi yang dilengkapi dengan modul kamera yang digunakan dalam sistem ini dapat mengambil video *live straming* atau objek yang ada didepan nya cara membuka IP server yang sama dari Rasberry Pi pada jaringan internet yang sama. Dapat disimpulkan pada video streaming ini dapat memberikan hasil yang baik, minimal dengan framerate 8 fps.
2. Hasil tangkapan kamera dan perhitungan jarak dari sensor ditampilkan pada halaman web yang digunakan untuk melihat video siaran langsung. Dan dapat disimpulkan dari hasil pembacaan sensor ultrasonik total % *error* dari sensor 1,2, dan 3 yaitu 10.6%, 6.17%, 6.24% dan rata rata *error* yaitu 1.06%, 0.61%, dan 0.62%.
3. Buzzer akan berbunyi sebagai bentuk notifikasi apabila truk sudah mendekati objek pada jarak yang sudah ditentukan yaitu ≤ 40 cm.

5.2 SARAN

Untuk melengkapi kekurangan dalam penelitian ini diperukan beberapa perbaikan serta pengembangan pada sistem. Adapun beberapa saran diantara lain yaitu :

1. Kekuatan koneksi internet sangat mempengaruhi sistem dalam mengeksekusi video siaran langsung. Jika koneksi internet yang digunakan baik, maka eksekusi video *live straming* yang dilihat pada web server tidak memiliki delay yang terlalu lama. Disarankan untuk menggunakan layanan internet dengan koneksi yang baik.