

DAFTAR PUSTAKA

- Amangesti, M., Puspita, D., Sulaeman, & Rijal, M. C. (2023). Rancang Bangun Trolis Pengikut Objek Otomatis. Prosiding Seminar Nasional Teknik Elektro dan Informatika (SNTEI) 2023-Teknik Elektronika, 189–194.
- Darmayasa, K. A. W., Agung, I. G. A. P. R., & Rahardjo, P. (2018). Rancang Bangun *Scoring Board* Menggunakan *Joystick* Berbasis *Arduino* Yang Digunakan Pada Latih Tanding Taekwondo. *E-Journal Spektrum*, 5(2), 278–284.
- Farizi, S. Al, Kurniawan, E., Nurdiansari, H., & Dirhamsyah. (2025). *Autonomous Fire Extinguisher On The Ship Using Raspberry Pi Pico*. *Jurnal Ilmiah Teknik Informatika dan Komunikasi Volume*, 5(1), 01–27.
- Fries, R. (2012). *The Product Design and Development Process*. In *Reliable Design Of Medical Devices, Third Edition*. <https://doi.org/10.1201/B12511-5>.
- Gifazil, M. (2022). Perancangan Otomatis *Trolley Smart Gesture* Berbasis *Arduino*. 1–43.
- H, Y. S., & Mardiana, Y. (2018). Kendali Robot *Bluetooth* Dengan *Smartphone Android*. *Ilkom Jurnal Ilmiah*, 10(3), 331–337.
- Hadian, E., & Dr. Ir. Nahry, M. (2019). Pengaruh Nilai Kekasaran Permukaan (*IRI*) Terhadap Perubahan Kecepatan : Studi Kasus. Prosiding Seminar Nasional Pascasarjana, L, 149–154.
- Mulyati, S. R. I., & Sadi, S. (2019). *IoT* Pada Prototipe Kontrol Keamanan Pintu Berbasis *RFID* dan *Bluetooth*. *Jurnal Teknik: Universitas Muhammadiyah Tangerang*, 8(2), 9–14.
- Pasaribu, F. I., & Yogen, S. (2019). Perancangan *Prototype Trolis*

Pengangkut Barang Otomatis Mengikuti Pergerakan Manusia. *RELE (Rekayasa Elektrikal dan Energi): Jurnal Teknik Elektro*, 1(2), 82–92.

Pradipta, R. S. (2016). Prototipe Trolis Pengikut Otomatis Menggunakan Pengolahan Citra Kamera Pixy CMUCAM 5 Berbasis Arduino. 1–16.

Putri, M. G., Roni, M., Fitriyanti, & Darwin. (2024). Pengaruh Kompetensi Terhadap Kinerja Pengrajin Pada Usaha Mikro Kecil Menengah (UMKM) Galeri Songket Warna Alam Kota Palembang. *Journal Of Social Science Research*, 4(5), 9248–9258.

Rachmawan, F. N., Sujana, I., & Prawatya, Y. E. (2023). Perancangan *Automatic Trolley Berbasis Controller Brushless DC* Menggunakan Metode Model Kano dan *Quality Function Deployment (QFD)* di PT. Dayak Lestari Ekaniaga. *Jurnal Industrial Engineering and Management System*, 7(1), 10–18.

Rinaldi, A. N., Utami, S., Utami, W. P., Guru, P., Anak, P., & Dini, U. (2023). *Smartphones and Effects On Children ' S Speech Delays*. *Jurnal Pendidikan Anak Usia Dini*, 7(1), 167–174. <https://doi.org/10.29313/Ga>.

Rizal, M. (2025). Analisis Performa Baterai Pack Rakitan Kapasitas 72 Volt 20 Ah Pada Motor Listrik Beatrix di Daerah Kota Tarakan. 1–51.

Santoso, C. (2024). Hubungan Antara Kondisi Permukaan Jalan Terhadap Kecepatan dan Kepadatan Lalu Lintas Pada Jalan Kolektor di Provinsi Nusa Tenggara Barat. *Jurnal Rekayasa Teknik Sipil*, 12(1).

Sepiyandi, N., & Machdi, A. R. (2021). Pengendalian Lampu Menggunakan *Module Bluetooth Hc-05* di Laboratorium

Teknik Elektro. JET Jurnal Elektro Teknik, 1(2), 10–16.

Sularso, & Suga, K. (1987). Dasar Perencanaan dan Pemilihan Elemen Mesin. Cetakan Keenam, PT Pradnya Paramita, Jakarta, 352 hal.

Syafruddin, M. (2015). Rancang Bangun Prototipe Troli Pengikut Manusia Dengan Kamera. Jurnal Ilmiah Mikrotek, 1(4), 176–183.

Wahyuni, T., Rohmanudin, W., & Bastian, A. (2021). Pengembangan Prototipe Troli Otomatis Menggunakan Arduino Uno R3 Berbasis Android. Jurnal J-Ensitec, 07(02), 535–539.

Widiarto, Y. D., Najoran, M. E. I., & Putro, M. D. (2018). Sistem Penggerak Robot Beroda *Vacuum Cleaner* Berbasis *Mini Computer Raspberry Pi*. Jurnal Teknik Elektro dan Komputer, 7(1), 25–32.

Zhu, W., & Wang, L. (2010). *Optimization Of Motion Control For Variable-Length Paths*. IJAMT.

Zulfakri, Fachruddin, & Defrian, A. (2019). Pengaruh Pemberian Bahan Organik dan Kapur Terhadap Kapasitas Kerja dan Efisiensi Traktor Pada Lahan Kering. Jurnal Rona Teknik Pertanian, 12(2), 64–72.

