

DAFTAR PUSTAKA

- Adie, U. 2019. *Science Direct Development of an autonomous mobile 2019) plant irrigation robot for semi structured environment Development of an plant irrigation for P b , Daniyan I. A c ., mobile J. O robot. 00.*
- Alvera Prihatini Dewi Nazari, Susylowati, & Silvy Eka Putri. 2023. Pertumbuhan dan Hasil Tanaman Terung Ungu (*Solanum melongena* L.) dengan Pemberian Pupuk Organik Cair Kulit Pisang. *Jurnal Agroekoteknologi TropikaLembab*, 5(1), 92–999.
- Andri Wibowo, Much. Sobri Sungkar, A. M. H. 2019. Rancang Bangun Alat Penyiraman Tanaman Bawang Otomatis Berbasis Arduino Uno. Tegal : Politeknik Harapan Bersama.
- Anugrah, E., Hasbi, M., & Lukman, M. P. 2021. Penerapan Sistem Monitoring Dan Kendali Pintar Untuk Tanaman Terung Berbasis Internet of Things Dengan Metode Penyiraman Irigasi Tetes. *Jurnal RESISTOR (Rekayasa Sistem Komputer)*, 4(2), 204–212.
- Artiyasa, M., Nita Rostini, A., Edwinanto, & Anggy Pradifita Junfithrana. 2021. Aplikasi Smart Home Node Mcu Iot Untuk Blynk. *Jurnal Rekayasa Teknologi Nusa Putra*, 7(1), 1–7.
- Aryandhanu, S. H., Setyawan, Y. A., Sipil, J. T., Teknik, F., & Diponegoro, U. 2015. Analisa kinerja kendaraan berat pada turunan ruas jalan perintis kemerdekaan semarang. *Jurnal Karya Teknik Sipil*, 4, 487–496.
- Cimino, A., Gnoni, G., & Longo, F. 2023. *ScienceDirect ScienceDirect Human Robot Collaboration in Industry 4 . 0 : a literature review.*
- Dahlan, B. Bin. 2017. Sistem Kontrol Penerangan Menggunakan Arduino Uno Pada Universitas Ichsana Gorontalo. *ILKOM Jurnal Ilmiah*, 9(3), 282–289.
- Dewantara, Y., Setyawan, G. E., & Prasetyo, B. H. 2018. Perhitungan Kapasitas Baterai dan Arus Komponen pada Ar.Drone Quadcopter untuk Estimasi Waktu dan Jarak Terbang. *Jurnal Pengembangan Teknologi Informasi Dan Ilmu Komputer*, 2(9), 3146–3152.
- Ghafar, A. S. A., Hajjaj, S. S. H., Gsangaya, K. R., Sultan, M. T. H., Mail, M. F., & Hua, L. S. 2023. Design and development of a robot for spraying fertilizers and pesticides for agriculture. *Materials Today: Proceedings*, 81(xxxx), 242–248.
- Heranda, A. I. 2016. Prototipe Alat Bantu Parkir Mobil Berbasis Sensor Ultrasonik dan Mikrokontroler Arduino Uno. Yogyakarta: UIN Sunan Kalijaga .69 hal.
- Husdi, H. 2018. Monitoring Kelembaban Tanah Pertanian Menggunakan Soil Moisture Sensor Fc-28 Dan Arduino Uno. *ILKOM Jurnal Ilmiah*, 10(2), 237–243.
- Imawan Putra, R., Husada, M. G., & Nana hermawan, A. 2022. Pengukuran dan Perolehan Error Pada Sistem Monitoring Kondisi Ban Kendaraan. X(X).

- Irmansyah, M., Junaldi, J., & Surya, A. B. 2018. Prototype Pintu Air Berbasis Android dan Mikrokontroler Menggunakan Bluetooth. *Elektron : Jurnal Ilmiah*, 10(1), 1–5.
- Jaya, H. 2016. Desain dan Implementasi Sistem robotika Berbasis Mikrokontroler. Makassar: Fakultas Sains dan Teknologi. 309 hal.
- Konfo, T. R. C., Djouhou, F. M. C., Hounhouigan, M. H., Dahouenon-Ahoussi, E., Avlessi, F., & Sohounhloue, C. K. D. 2023. Recent advances in the use of digital technologies in agri-food processing: A short review. *Applied Food Research*, 3(2).
- Melander, L., & Lingegård, S. 2018. *Is the pace of technology development a threat or opportunity for sustainability the case of remanufactured industrial robots. Procedia CIRP*, 73(May 2018), 247–252.
- Mishra, P. K. *et al.* 2023. Development of Battery Operated Walk Behind Type Sprayer. *The Pharma Innovation Journal*, 12(9): 67-73.
- Nagaraja, H., Aswani, R., & Malik, M. 2012. *Plant Watering Autonomous Mobile Robot. IAES International Journal of Robotics and Automation (IJRA)*, 1(3).
- Nurraharjo, E., Budiarso, Z., & Listiyono, H. 2021. Rekayasa Robot Mobil Dengan Empat Motor Penggerak Menggunakan Metode Pengacakan Delay Time Value Berbasis Arduino. *Jurnal Dinamika Informatika*, 13(1), 36–43.
- Paraforos, D. S., Aube, C., Athanasakos, L., Avgoustakis, I., Baron, S., Bresilla, T., Fountas, S., Hemming, J., Karagiannis, P., Mylonas, N., Nieuwenhuizen, A. T., Garcia, F. R., Pavlenko, T., Scovill, A., Sharipov, G. M., Vidal, J., & Van Evert, F. K. 2022. *Connecting agricultural robots and smart implements by using ISO 11783 communication. IFAC-PapersOnLine*, 55(32), 200–205.
- Pratama, M. K. N., & Setiawan, G. 2021. Rancang Bangun Sistem Pengontrol Kelembaban Tanah Pertanian Sayur Pakcoy dan Sawi. *Jurnal Otomasi Kontrol Dan Instrumentasi*, 13(2), 101–108.
- Rachman, F. Z., & Yanti, N. 2016. Robot Penjejak Ruangan Dengan Sensor Ultrasonik Dan Kendali Ganda Melalui Bluetooth. *JTT (Jurnal Teknologi Terpadu)*, 4(2), 114.
- Rahardi, R., Triyanto, D., & Suhardi. 2018. Perancangan Sistem Keamanan Sepeda Motor Dengan Sensor Fingerprint, SMS Gateway, Dan GPS Tracker Berbasis Arduino Dengan Interface Website. *Jurnal Coding*, 6(03), 118–127.
- Rajagukguk, F. T. M., Poekoel, V. C., & Putro, M. D. 2018. Implementasi WSN Pada Robot Penyiram Tanaman Otomatis. *Jurnal Teknik Elektro Dan Komputer*, 7(1).
- Ratnawati, R., & Silma, S. 2017. Sistem Kendali Penyiram Tanaman Menggunakan Propeller Berbasis Internet Of Things. *Inspiration : Jurnal Teknologi Informasi Dan Komunikasi*, 7(2).
- Safrina, M. & L. S. 2021. Perancangan Alat Penyiraman Tanaman Otomatis Menggunakan Modul Wifi Esp 8266. 8.

- Salim, A. I., Saragih, Y., & Hidayat, R. 2020. Implementasi Motor Servo SG 90 Sebagai Penggerak Mekanik Pada E. I. Helper (ELECTRONICS INTEGRATION HELMET WIPER). *Electro Luceat*, 6(2), 236–244.
- Sammons, P. J., Furukawa, T., & Bulgin, A. 2019. *Autonomous Pesticide Spraying Robot for use in a Greenhouse*. August.
- Santosa, et al. 2022. *Rancang Bangun Model Alat Penyiram Otomatis Bibit Kelapa Sawit Berbasis Arduino Uno dan Soil Moisture Sensor*. Uwais Inspirasi Indonesia. Jawa Timur.
- Sukamta, S., Ananta, H., & Aini, M. K. 2018. Studi Analisis Pembangkit Listrik Tenaga Mikrohidro di Kedung Sipingit Desa Kayupuring Kecamatan Petungkriyono Kabupaten Pekalongan. *Edu ElektriKa Journal*, 7(1), 27–33.
- Tantowi, D., & Yusuf, K. 2020. Simulasi Sistem Keamanan Kendaraan Roda Dua Dengan Smartphone dan GPS Menggunakan Arduino. *Jurnal ALGOR*, 1(2), 9–15.
- Winardi, S., Budijanto, A., Susilo, K. E., & Fahrudin, T. M. 2020. Desain Mobile Robot Dengan Kendali Smart Phone Android.
- Yang, Q., Du, X., Wang, Z., Meng, Z., Ma, Z., & Zhang, Q. 2023. A review of core agricultural robot technologies for crop productions. *Computers and Electronics in Agriculture*, 206(December 2022), 107701.
- YI-, K. Y.-D., Elektro, T., Sam, U., Manado, R., & Manado, J. K. B. 2018. Rancang Bangun Penyiram Tanaman Berbasis Arduino Uno Menggunakan Sensor. 7(3).
- Yusuf, M., Isnawaty, & Rahmat, R. 2016. Implementasi Robot Line Follower Penyiraman Tanaman Otomatis Menggunakan Metode Proportional–Integral–Derivative Controller (PID). *SemsnTIK*, 2(1), 111–124.
- Zhang, M., Guo, W., Wang, L., Li, D., Hu, B., & Wu, Q. 2021. Modeling and optimization of watering robot optimal path for ornamental plant care. *Computers and Industrial Engineering*, 157(October 2020).