

DAFTAR PUSTAKA

- [1] I. B. A. Swamardika, "Hand Motion Control untuk menggerakkan Quadcopter Robot dengan menggunakan Sensor Accelerometer ADXL335 dan Wireless XBEE--PRO Series 1 60 mW berbasis Mikrokontroler ATmega32," *Jurnal Ilmiah Mikrotek*, vol. 1, p. 48, 2014.
- [2] C. R. E. I. E. Hamdani, "Perancangan Autonomous Landing pada Quadcopter Menggunakan Behavior-Based Intelligent Fuzzy Control," *Jurnal Teknik POMITS*, vol. 2, no. 2, pp. 63-68, 2013.
- [3] R. E. A. A. F. Kardono, "Perancangan dan Implementasi Sistem Pengaturan Optimal LQR untuk Menjaga Kestabilan Hover pada Quadcopter," *Jurnal Teknik ITS*, vol. 1, p. 7, 2012.
- [4] M. P. Colomina, "Unmanned Aerial System for Photogrammetry and Remote Sensing," *ISPRS Journal of Photogrammetry and Remote Sensing*, vol. 1, pp. 79-97, 2014.
- [5] P. B. L. S. M. R. Solahudin M, "Gemini Virus Attack in Field of Chili (*Capsium Annum L.*) Using Aerial Photography and Bayesian Segmentation Method," *Procedia Environmental Sciences*, vol. 1, pp. 254-257, 2015.
- [6] A. Wandani, "Desain Sistem Kontrol Ketinggian untuk Pengambilan Citra dengan Pendekatan Fuzzy-PID pada Quadcopter berbasis Penguncian GPS," Institut Pertanian Bogor, Bogor, 2016.
- [7] S. D, "Robot deteksi Warna menggunakan Webcam berbasis Mikrokontroler," *Jurnal Ilmiah Saintikom*, vol. XVI, 2017.
- [8] M. Z. S. d. S. H. Mulyaman, "Identifikasi dan Tracking objek berbasis Image," pp. 1-5, 2011.
- [9] F. Kurnia, "Seleksi Fitur Bentuk Menggunakan Chi-Square dalam Mendeteksi Bangun Datar untuk Efisiensi Pengenalan Objek," Universitas Andalas, Padang, 2017.
- [10] S. M. Mariatul Kiftiyah, "Robot Pendeksi Warna," *Jurnal Sains dan Informatika*, vol. 1, p. 2, 2015.
- [11] V. Tzivaras, Building a Quadcopter with Arduino, Birmingham: Packt Publishing, 2016.
- [12] F. Sabatino, Quadrotor Control: Modeling, Nonlinear Control Design, and Simulation, Stockholm: KTH Electrical Engineering, 2015.

- [13] Y. Y. Jian Z, Brushless DC Motor Fundamental Application Node, MPS Module, 2014.
- [14] Curtiss, Propeller Theory, Caldwell: Wright Corporation, 1944.
- [15] M. Banzi, Getting Started with Arduino, Sebastopol: Make Books, 2009.
- [16] I. K. D, “Pendeteksi Gerak Berbasis Kamera Menggunakan OpenCV pada Ruangan,” Komuniti, 2015, pp. 52-59.
- [17] R. B. S. H. Mashitoh, “Pengembangan Computer Vision System Sederhana untuk Menentukan Kualitas Tomat,” Agritech, 2011, p. 2.
- [18] P. Hidayatullah, Pengolah Citra Digital, Bandung: Informatika, 2017.
- [19] M. Ahmad, Perbandingan Unjuk Kerja K - Nearest Neighbor (K-NN) dan Support Vector Machine (SVM) berdasarkan Geometric Moment Invariant untuk Pengenalan Objek, Padang: Universitas Andalas, 2017.
- [20] T. A. N. Kusumanto R, “Pengolahan Citra Digital untuk Mendeteksi Objek menggunakan Pengolahan Warna Model Normalisasi RGB,” dalam *Seminar Nasional Teknologi Informasi dan Komunikasi Terapan*, 2011.
- [21] R. Kurnia, A. R dan I. Elfitri, “Benda Referensi sebagai Acuan Penyederhanaan untuk Deteksi Benda pada Kondisi Terhalang dengan Metode Support Machine,” *JNTE*, vol. VI, p. 2, 2017.
- [22] S. E. N. R. Prabowo A Y, “Implementasi Sistem Penggolongan Benda Berdasarkan Bentuk dan Mutu Melalui Pengolahan Citra Digital menggunakan Algoritma Jaringan Saraf Tiruan Backpropagation,” *e Proceeding of Engineering*, vol. 3, pp. 4185-4193, 2016.
- [23] H. D. Laksono, Sistem Kendali, Yogyakarta: Graha Ilmu, 2014.
- [24] N. S. Nise, Control Systems Engineering, California: Wiley, 2015.
- [25] M. Latif dan H. Budiarto, “Perancangan Sistem Autonomous Quadcopter,” *Seminar Nasional Sains dan Teknologi*, p. 2, 2014.