

## BAB V

### PENUTUP

#### 5.1 Kesimpulan

Berdasarkan pengujian dan analisis yang dilakukan dapat disimpulkan bahwa sebagai berikut :

1. Sistem dapat digunakan melakukan *tracking* lokasi motor jika terjadi perpindahan lokasi alat GPS NEO6MV dan menampilkan data suhu dari sensor suhu DHT11.
2. Sistem dapat mendeteksi kemacetan menggunakan sensor suara MAX9814 dengan tingkat selisih akurasi dengan *soundmeter* adalah 3.55 db dan sensor hujan MD-0127 berhasil mendeteksi hujan dengan tingkat akurasi 100%.
3. Sistem dapat menampilkan peta dengan marker yang bergerak pada aplikasi android sesuai dengan rute yang dilalui oleh alat *touring*.

#### 5.2 Saran

Mengingat masih terdapatnya kekurangan pada penelitian ini, maka diperlukan beberapa perbaikan maupun pengembangan pada sistem sehingga didapatkan sistem yang lebih andal. Adapun beberapa sarannya sebagai berikut:

1. Menggunakan Modul GPS yang memiliki keakuratan dan presisi terhadap pembacaan lokasi yang lebih tinggi, sehingga dapat menentukan lokasi lebih tepat dan akurat.
2. Menambahkan fitur yang lebih menarik sehingga *user* lebih tertarik menggunakan aplikasi *touringapp*.
3. Menggunakan sensor suara yang lebih sensitif dan akurat dalam menangkap frekuensi suara kemacetan sehingga lebih akurat.