

DAFTAR PUSTAKA

- [1] Wisnu Jatmiko, ddk. 2012. “Robotika Teori dan Aplikasi”. Fakultas Ilmu Komputer Universitas Indonesia.
- [2] Kardono, ddk. 2012. “Perancangan dan Implementasi Sistem Pengaturan Optimal *LQR* untuk Menjaga Kestabilan Hover pada *Quadcopter*. Fakultas Teknologi Industri”. Institut Teknologi Sepuluh Nopember.
- [3] Sirajuddin. 2012. Rancang Bangun Robot Terbang Quadcopter Berbasis Mikrokontroler ATmega16. Fakultas Teknik Universitas Tanjungpura Pontianak Kalimantan Barat.
- [4] Troung, Phan dan Hung, Ngo. Tanpa tahun. “ ArduPilot ” diakses pada tanggal 26 Mei 2015.
- [5] Sutijo T, Mulyanto dan Suhartono, Vincent. 2011. *Kecerdasan Buatan*. Yogyakarta : Andi Offset
- [6] Prayogo, Rudito. 2012. Pengaturan PWM (*Pulse Width Modulation*) dengan PLC. Universitas Brawijaya Malang.
- [7] Naba, Agus. 2009 "Belajar Cepat Fuzzy Logic Menggunakan MATLAB", Penerbit Andi Yogyakarta.
- [8] Lukmana, Muhammad Arifudin dan Nurhandi, Hendro. Tanpa tahun. *Rancang Bangun Unmanned Aerial Vehicle (UAV) Empat Baling – Baling (Quadcopter-Arducopter)*. Jurusan Teknik Mesin, Fakultas Teknologi Industri, Institut Teknologi Sepuluh November.