

## **BAB V**

### **PENUTUP**

#### **5.1 Kesimpulan**

Dari hasil dan pengujian yang telah dilakukan dapat diambil kesimpulan sebagai berikut:

1. Arduino Uno dapat digunakan sebagai pengendali untuk operasi tegangan Buck-Boost Converter dengan kontroler PI.
2. Nilai minimal kecepatan angin yang dapat mengoperasikan model turbin angin adalah sebesar 8,9 m/s.
3. Model turbin angin dapat menghasilkan nilai tegangan keluaran yang jauh lebih besar lagi dan berbanding lurus dengan nilai kecepatan angin.

#### **5.2 Saran**

Dalam pengembangan berikutnya dari Tugas Akhir ini, maka penulis menyarankan beberapa hal berikut:

1. Menggunakan baling-baling turbin angin yang dapat beroperasi dengan kecepatan angin yang kecil.
2. Menggunakan sensor tegangan yang dapat beroperasi di tegangan yang sangat besar, sehingga tegangan keluaran yang masuk tetap bisa dikendalikan walaupun tegangan keluaran tersebut bernilai besar.

