

DAFTAR PUSTAKA

- [1] Batan, I Made Londen, 2006, *Pengembangan Kursi Roda Sebagai Upaya Peningkatan Ruang Gerak Penderita Cacat Kaki*. Jurusan teknik Mesin. ITS. Surabaya.
- [2] Fehr, Linda Dkk, 2000, *Adequacy Of Power Wheelchair Control Interface For Persons With Severe Disabilities : A Clinical Survey*. Journal of Rehabilitation Research and Development Vol.37, Departemen Of Veteran Affairs.
- [3] Kok Seng Eu dkk, 2004. *Fingers Bending Motion Controlled Electrical Wheelchair by Using Flexible Bending Sensors with Kalman filter Algorithm*. Department of Mechanical Engineering. Tunku Abdul Rahman University College Malaysia.
- [4] Syam, Rafiudin, dkk. 2014. *Sistem Kendali Fuzzy Logic Pada Tri Star Wheelchair*. Prodi Teknik Mesin. Universitas Hasanudin. Surabaya
- [5] Ady, Wakhid Agung Guna .2011. *Pengembangan Disain Kursi Roda Khususnya Pada Lansia Berdasarkan Citra Image Produk Dengan Metode Kansei Engineering*. Universitas Sebelas Maret. Surakarta.
- [6] <http://tokotaki.com/wp-content/uploads/2014/04/kursi-roda2in1-gea-pupickmed.jpg> diakses pada tanggal 3 juli 2015 jam 05.20 wib
- [7] <http://www.alatkesehatan-medis.indonetwork.co.id> diakses pada tanggal 3 juli 2015 jam 05.20 wib
- [8] Anonymous. Tanpa tahun. jbptunikompp-gdl-mamatrohim-18248-3-8_babii <http://prastikadyana.blogspot.com/2014/11/pengenalan-suara-speech-recognition.html> diakses pada tanggal 3 juli 2015 jam 05.30 wib
- [9] http://elechouse.com/elechouse/images/product/VR3/VR3_manual.pdf diakses pada tanggal 3 juli 2015 jam 05.30 wib
- [10] Kusumadewi, Sri. 2010. *Aplikasi Logika Fuzzy untuk Mendukung Keputusan*. Yogyakarta. Graha Ilmu

- [11] Sudrajat. 2008. *Dasar-dasar Fuzzy Logic*. Fakultas MIPA. Universitas Padjajaran. Bandung.
- [12] Anonymous. Tanpa tahun. *Logika_Fuzzy.pdf*
http://yuliana.lecturer.pens.ac.id/kecerdasan%20Buatan/ppt/logika%20Fuzzy/Logika_Fuzzy.pdf diakses pada tanggal 3 juli 2015 jam 06.30 wib
- [13] Anonymous. Tanpa tahun. *dcmotorpaperandqa.pdf*
<http://staff.ui.ac.id/system/files/users/chairul.hudaya/material/dcmotorpaperandqa.pdf> diakses pada tanggal 3 juli 2015 jam 06.40 wib
- [14] Anonymous. Tanpa tahun. *chapterII.pdf*
<http://repository.usu.ac.id/bitstream/123456789/21257/4/Chapter%20II.pdf> diakses pada tanggal 3 juli 2015 jam 07.00 wib
- [15] Anonymous. Tanpa tahun. *jbptunikompp-gdl-nimasrayun-27125-5-unikom_n-i.pdf* <http://elib.unikom.ac.id/download.php?id=147362> diakses pada 3 juli 2015, jam 07.00 wib
- [16] Vionita, Rizka, 2014. *Sistem Pengendali Otomatis Pada Inkubator Fermentasi Yoghurt Berbasis Mikrikontroler Dengan Metode Logika Fuzzy*. Sistem Komputer, Universitas Andalas, Padang.
- [17] <http://www.elektronikadasar.web.id/tag/pengertian-driver-motor-dc> diakses pada tanggal 5 Juni 2015, jam 20.00 wib
- [18] ElecFreaks.2010. *Ultrasonik Ranging Module : HC-SR04*.<http://www.electfreaks.com>. Diakses tanggal 23 Juni 2015.
- [19] Adhi, Pribadi Mumpuni Adhi. Sahdan, M. Fauzi. Tanpa Tahun. *Mikrotrainer Mcs51 Sebagai Pembelajaran Mikrokontroler*. Bandung. Program Studi Fisika, Institut Teknologi Bandung, Indonesia
- [20] <http://arduino.cc/en/Main/ArduinoUno> diakses pada tanggal 23 Juni 2015, Jam 06.00.
- [21] Williamson, Todd A. 2007. *Modeling And Implementation Of Pid Control For Autonomous Robots*. Naval Postgraduate School. California
- [22] <http://www.robot-electronics.co.uk/htm/cmeps3doc.shtml> diakses pada tanggal 29 juni 2015, jam 06.00.
- [23] Mulyanto, Agus & Rikendry. 2007. *Sistem Kontrol Pergerakan Robot Beroda Pemadam Api*. STMIK Teknokrat, Lampung.